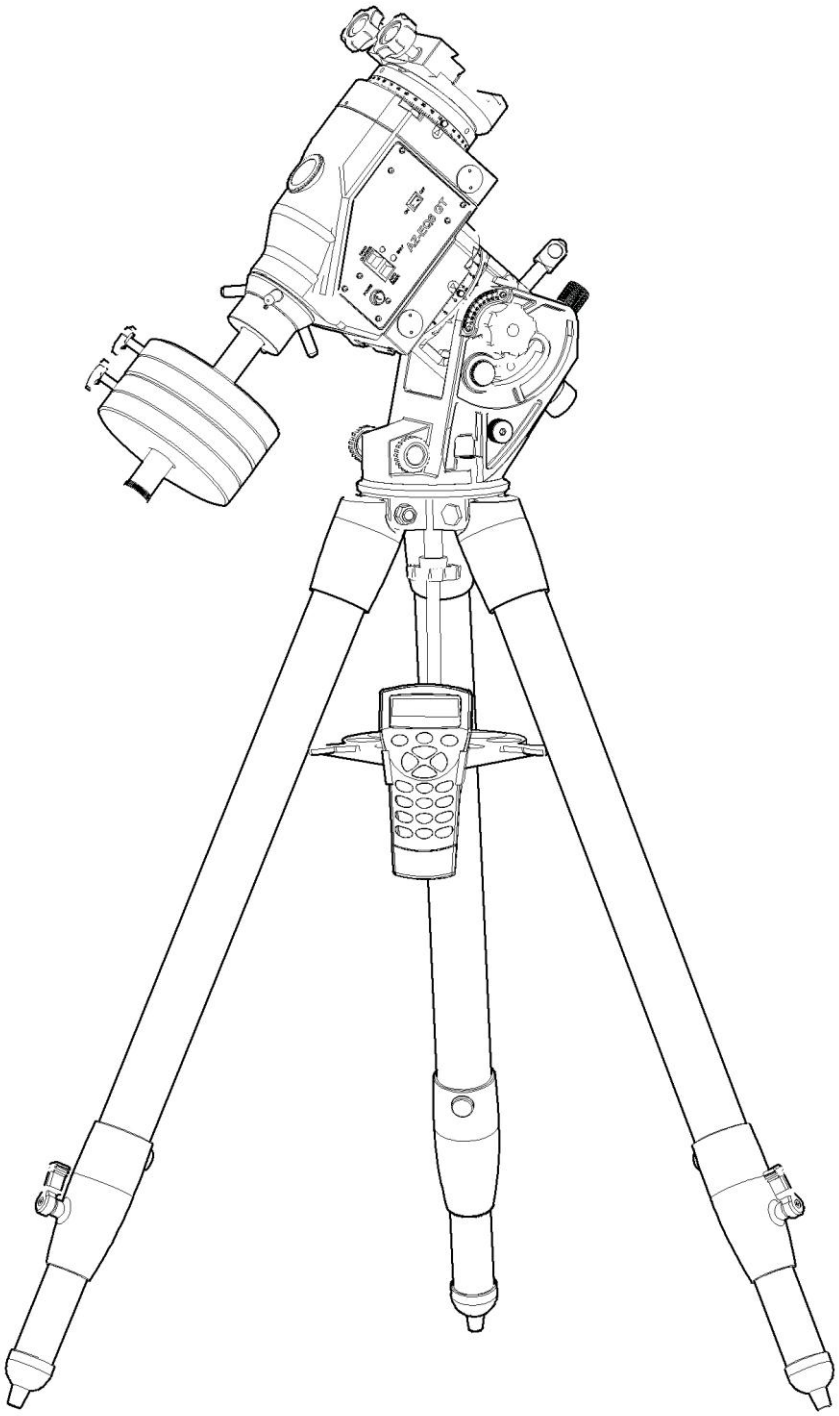
MANUAL DE INSTRUÇÕES

MONTAGEM AZ-EQ6 GT



021112V1

ÍNDICE

PARTE I : MONTANDO A AZ-EQ6 GT

1.1 Ajustando o tripé 3
1.2 Colocando a montagem AZ-EQ6 3
1.3 Fixando a bandeja de acessórios e o suporte do controle de mão 4
1.4 Instalando os contrapesos 5
1.5 Instalando o telescópio 5
1.6 Balanceando a montagem 6

PARTE II : USANDO A MONTAGEM AZ-EQ6 GT

2.1 Movendo a montagem manualmente 7
2.2 Usando os indicadores 7
2.3 Ajustando o eixo de elevação - R.A. 8
2.4 Mudando a montagem AZ-EQ6 GT para o modo Altazimutal 9
2.5 Instalando um telescópio secundário 10

PARTE III : ALINHAMENTO POLAR

3.1 Preparação 12
3.2 Alinhamento 13
3.3 A orientação de Polaris 14
3.4 Alinhamento do telescópio polar 14
3.5 Alinhamento polar usando o controle de mão SynScan 15

PARTE IV : INTERFACE DE CONTROLE ELETRÔNICO

4.1 Painel de controle 16
4.2 Componentes do painel de interface 16
4.3 Esquema de pinos da interface 17
4.4 Requerimentos de energia 17

PARTE V : OUTRAS CARACTERÍSTICAS DA AZ-EQ6 GT

5.1 Função encoder auxiliar 18
5.2 Correção permanente de erros periódicos 18
5.3 Função de exposição em pacotes 18

APÊNDICE I : ESPECIFICAÇÕES

Dimensões 19
Especificações 19

PARTE I : MONTANDO A AZ-EQ6 GT

1.1 Ajustando o tripé

1. Expanda totalmente as pernas do tripé sobre terreno plano.

2. Localize os grampos de fixação nas pernas e vire no sentido anti-horário para desbloqueá-los para estender as pernas do tripé.

3. Estenda as pernas à altura desejada, certifique-se de que o tripé está nivelado e, em seguida, trave.

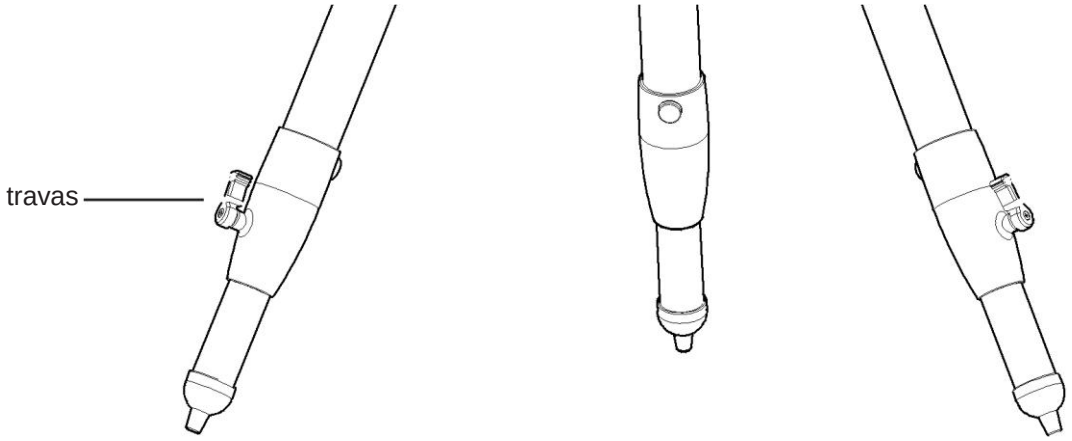
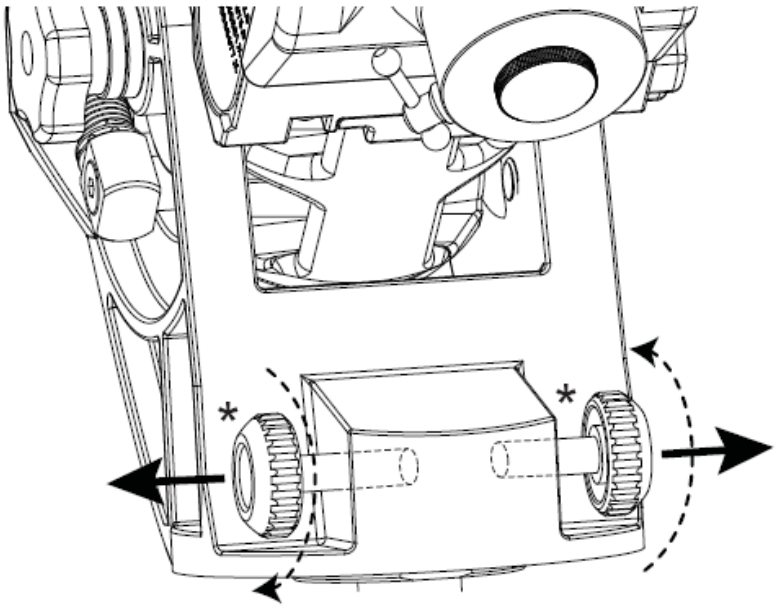


Fig. 1.1

1.2 Colocando a montagem a montagem AZ-EQ6 GT

1. Solte os dois botões de ajuste de azimute na montagem AZ-EQ6 GTaté que haja espaço suficiente entre os dois parafusos. (Fig. 1.2a)



Botões de ajuste de azimute

Fig. 1.2a

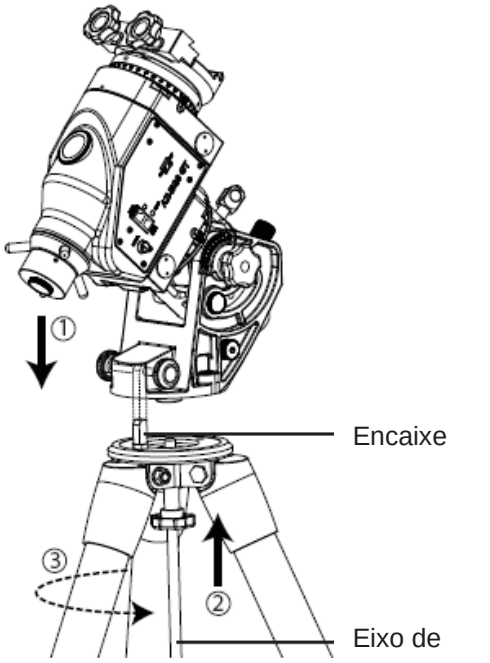


Fig. 1.2b

2. Alinhe o pino de metal no topo do tripé com o espaço entre os dois botões de ajuste de azimute, em seguida, coloque a montagem no topo do tripé. (Fig. 1.2b)
3. Uma vez que a montagem está colocada, aperte um pouco dois botões de ajuste de azimute.
4. Enquanto apoia a montagem com uma das mãos, empurre o eixo de fixação primário contra a parte de baixo da montagem e gire o eixo no sentido anti-horário para fixar a montagem no tripé. Parafuse o eixo de fixação primária. (Fig. 1.2b)

1.3 Fixando a bandeja de acessórios e o suporte do controle de mão

1. Deslize a bandeja de acessórios ao longo do eixo de fixação primária até suas três pontas tocarem as pernas do tripé. Prenda a bandeja com a trava. (Fig. 1.3a)
2. Com o nível de bolha da montagem, nivele o tripé, ajustando o comprimento das pernas do tripé. (Fig. 1.3b)
3. Insira o suporte do controlador de mão na abertura em forma de U na bandeja de acessório. (Fig. 1.3b)

Aviso: A bandeja de acessórios irá garantir que as pernas do tripé permaneçam expandidas, o que impedirá que o tripé acidentalmente caia. Ao usar a AZ-EQ6 GT, a bandeja de acessórios deve sempre ser usada para garantir a estabilidade.

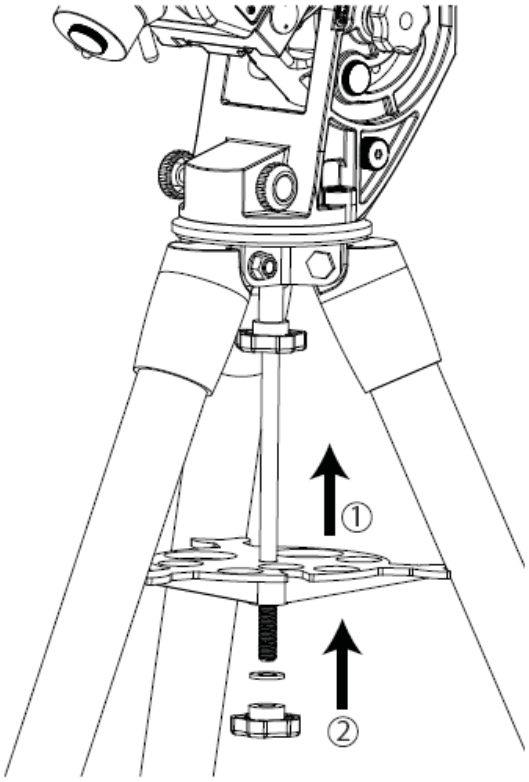


Fig. 1.3a

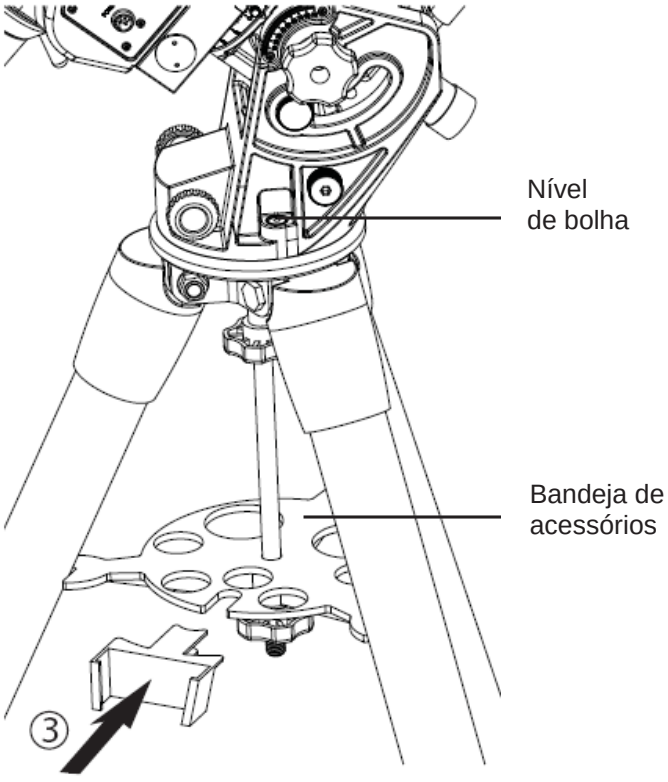


Fig. 1.3b

1.4 Instalando os contrapesos

1. Solte o parafuso T para travar a haste de contrapeso e retire com cuidado a haste de contrapeso. Volte a apertar o T-parafuso para prender a haste de contrapeso. (Fig. 1.4a)
2. Solte trava de R.A. com a mão e gire o eixo de R.A. até que a haste de contrapeso esteja apontando para o chão. (Fig. 1.4b)
3. Remova a tampa roscada da extremidade da haste de contrapeso.
4. A montagem AZ-EQ6 GT vem com uma haste de prolongamento para contrapeso de 150mm, que pode ser instalada neste ponto, se necessário. Certifique-se que a extensão está bem presa antes de instalar contrapesos. (Fig. 1.4c)
5. Solte o parafuso do contrapeso e deslize o contrapeso na haste de contrapeso. Aperte o parafuso de fixação do contrapeso na haste.
6. Recoloque a tampa na extremidade da haste do contrapeso.

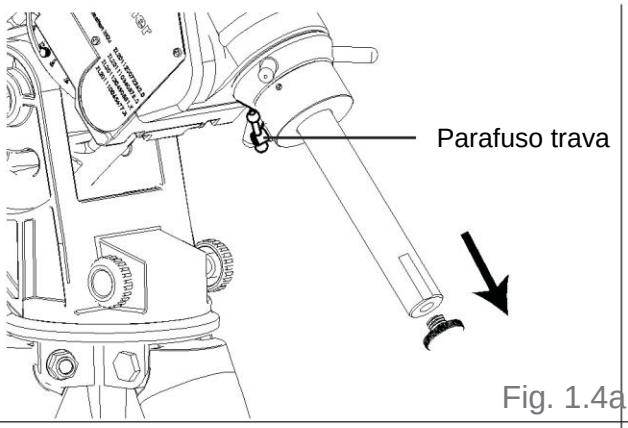


Fig. 1.4a

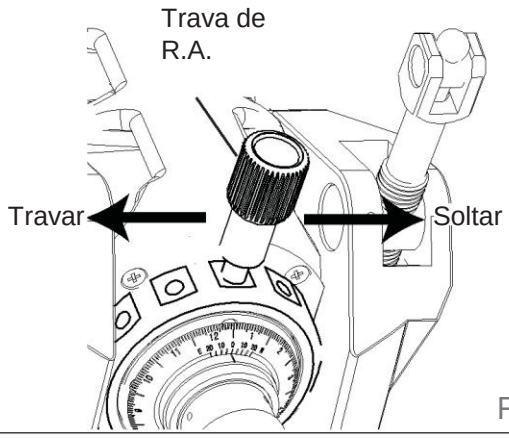


Fig. 1.4b

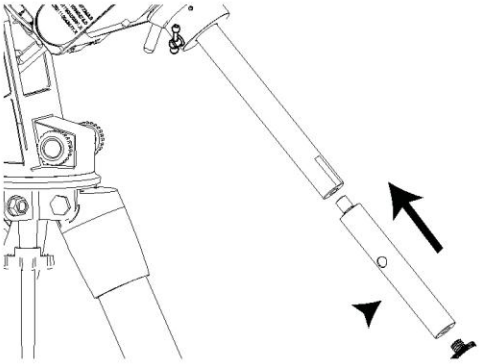


Fig. 1.4c

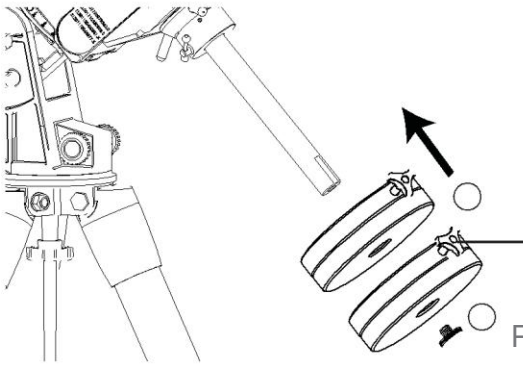


Fig. 1.4d

1.5 Instalando o telescópio

1. Antes de instalar um telescópio, assegure-se de que:

- A haste de contrapeso está apontando para o chão.
- Todos os contrapesos foram movidos para a extremidade da haste de contrapeso.
- O eixo R.A. .

2. Solte a trava do eixo DEC e gire o eixo até os dois botões no berço de duplo encaixe estejam virados para cima e nivelados. Aperte a trava de DEC novamente.

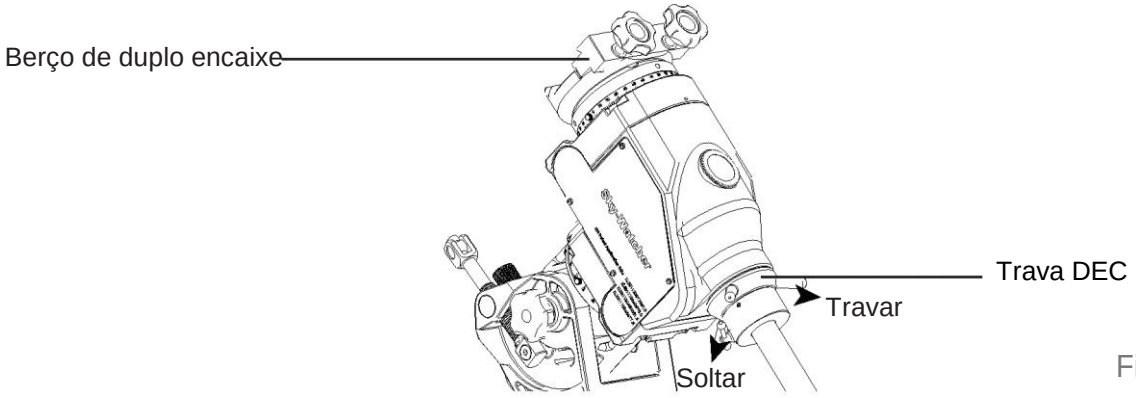


Fig. 1.5

3. Solte os dois parafusos no berço até que a largura do encaixe seja ligeiramente maior que a largura da barra dovetail do telescópio.
4. Enquanto mantém o telescópio na horizontal, deslize a barra de encaixar o telescópio para a ranhura adequada do berço. A ranhura inferior é para um dovetail de 45 milímetros de largura e a ranhura superior é de 75 milímetros.
5. Aperte os dois parafusos para fixar o dovetail no sulco.

Aviso: Mantenha o apoio do telescópio até ter certeza de que ele foi firmemente preso ao berço.

1.6 Balanceando a montagem

Uma vez que o contrapeso, telescópio, e bandeja de acessórios foram instalados, a montagem deve ser equilibrada para reduzir o estresse sobre o sistema de acionamento do motor, bem como para assegurar uma operação suave e precisa.

1. Solte a trava de R.A. e gire o eixo R.A. até que a haste do contrapeso eteja paralela ao chão. Aperte a trava de R.A..
2. Solte trava de DEC e gire o eixo de DEC até que o telescópio esteja paralelo ao chão. Aperte a trava de DEC.
3. Solte os parafusos dos contrapesos.
4. Segure a barra de contrapeso com uma mão, solte a trava de RA e ajuste os contrapesos ao longo da haste até que a montagem seja capaz de ficar parada sem apoio. Aperte os parafusos nos contrapesos novamente.
5. Gire o eixo R.A., a montagem deve permanecer relativamente equilibrada ao longo de diferentes ângulos.Assim que isso for confirmado, retorne a montagem a sua posição original descrita na etapa 1 e aperte a trava de RA novamente.
6. Segure o telescópio com uma mão e solte a trava de DEC.
7. Lentamente, soltou o telescópio e verifique possíveis movimentos de rotação. Se houver um movimento, ajuste a posição do telescópio com relação aos anéis do tubo e berço. A posição final do telescópio deve permanecer estacionária, sem apoio.

PARTE II : USANDO A AZ-EQ6 GT

2.1 Movendo a montagem manualmente

Tome por referência as figures abaixo:

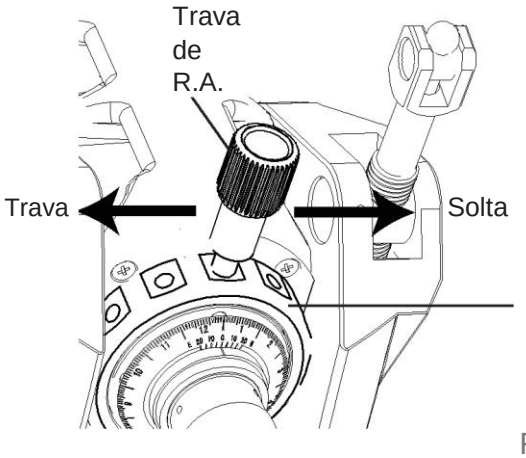


Fig. 2.1a

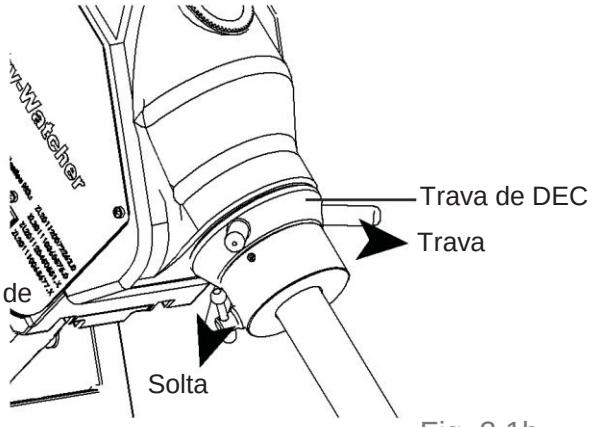


Fig. 2.1b

1. Solte a trava de R.A. para mover manualmente o eixo de R.A.. (Fig. 2.1a)
2. O pino trava de R.A. pode ser removido e colocado no anel da trava de R.A. para ajustar a força de aperto. (Fig. 2.1a)
3. Solte a trava do eixo de DEC para girar manualmente o eixo DEC (Fig. 2.1b)
4. Tanto a trava de R.A. como a trava de DEC devem ser ser apertadas ao mover a montagem com os motores internos.

2.2 Usando os indicadores

Como mostrado abaixo, a montagem AZ-EQ6 GT apresenta um indicador R.A. e um DEC.

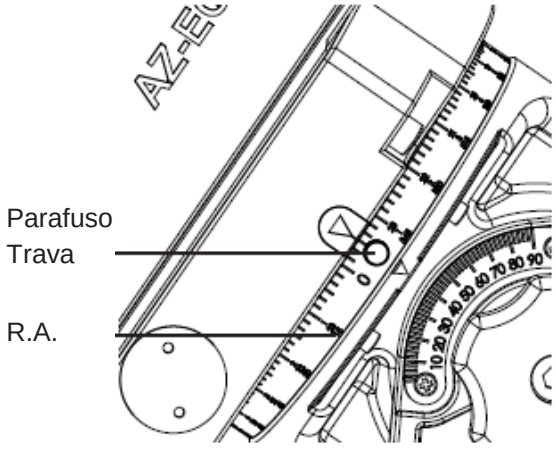


Fig. 2.2a

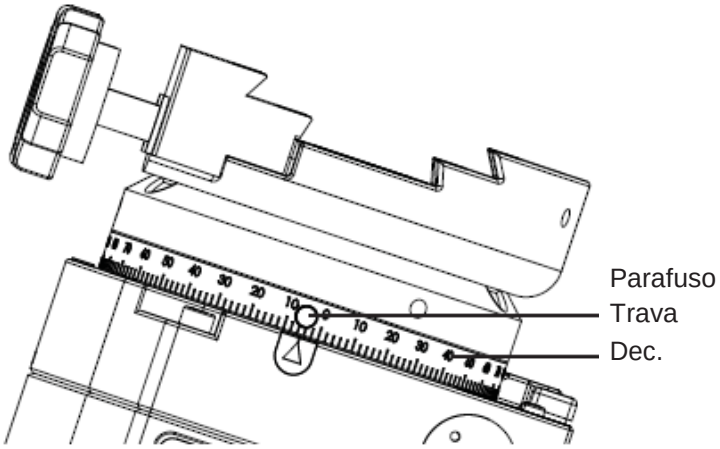


Fig. 2.2b

1. Antes de usar os indicadores, eles precisam ser calibrados: Aponte o telescópio para uma coordenada conhecida (coordenadas RA-Dec. ou coordenadas de azimute altitude). Solte os dois parafusos trava dos mostradores para movê-los e indicar as coordenadas conhecidas. Em seguida aperte os parafusos novamente.

2. Uma vez que os mostradores estão calibrados, a montagem pode ser motorizada ou movida manualmente para coordenadas específicas, referindo-se as leituras da marcação.
3. O disco de R.A. apresenta três diferentes escalas: a escala superior é usado para indicar a ascensão reta no modo Equatorial quando a montagem está operando no Hemisfério Sul, a escala média é usada para indicar a ascensão reta no modo Equatorial quando operando no Hemisfério Norte, o menor escala é usado para indicar o ângulo de azimute para operar o equipamento quando no modo de altitude-azimute.
4. O mostrador DEC é dividido em quatro quadrantes de escalas de 90 graus, usados para indicar a declinação (quando a montagem está operando no modo Equatorial) ou o ângulo de altitude (quando operando em Modo Altazimutal). Os usuários devem utilizar o segmento adequado ao calibrar o eixo de DEC..

2.3 Ajustando o eixo de elevação – R.A.

1. Solte os dois botões de aperto do garfo localizados nas laterais da montagem. (Fig. 2.3a)

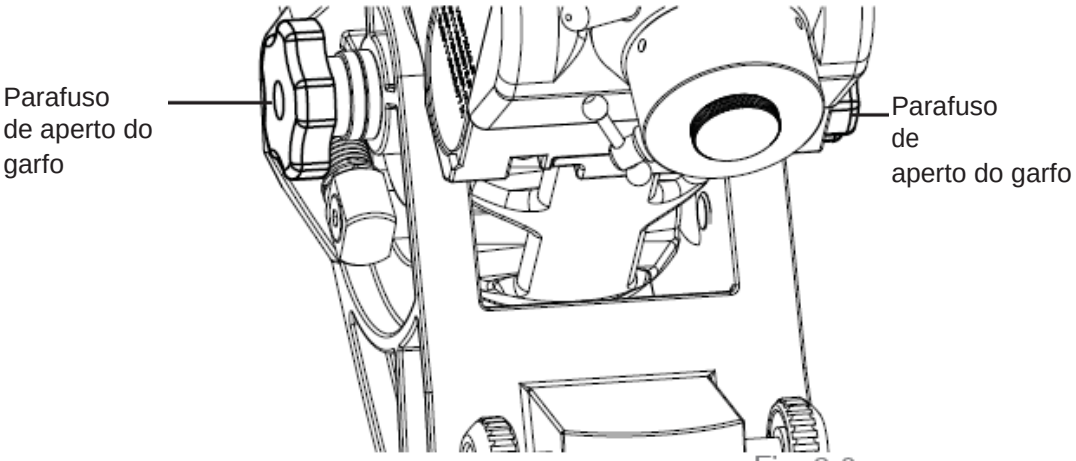


Fig. 2.3a

2. Puxe a alça do parafuso de latitude (Fig. 2.3b), e use-o para girar o parafuso e para definir a elevação do eixo de RA a um ângulo especificado, referindo-se a escala de latitude no lado esquerdo da montagem. (Fig.2.3c)

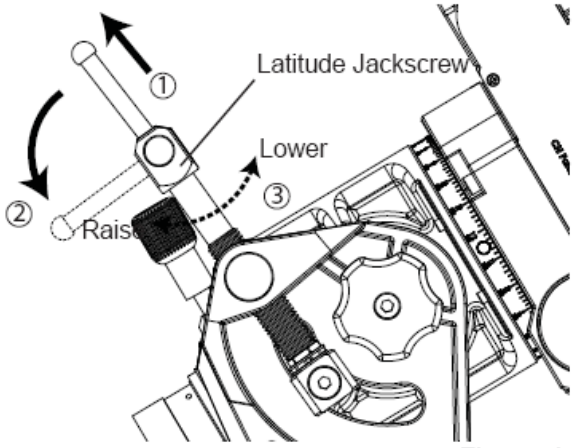


Fig. 2.3b

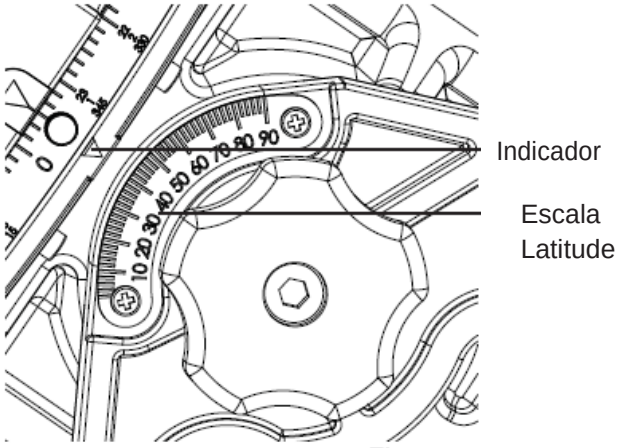


Fig. 2.3c

3. Volte o parafuso à posição inicial após o ajuste. (Fig. 2.3b)
4. Trave os dois parafusos de aperto do garfo.
Nota: É normal ter ligeiro jogo no eixo de elevação na AZ-EQ6 GT A montagem depende do peso da sua carga e do seu próprio peso para ficar firme. Devido a isso, recomenda-se finalizar o ajuste com um movimento de elevação para cima. Sempre que houver um sobre ajuste para cima, baixe a elevação primeiro, e então puxe a montagem para cima novamente.

2.4 Mudando a montagem AZ-EQ6 GT para o modo Altazimutal

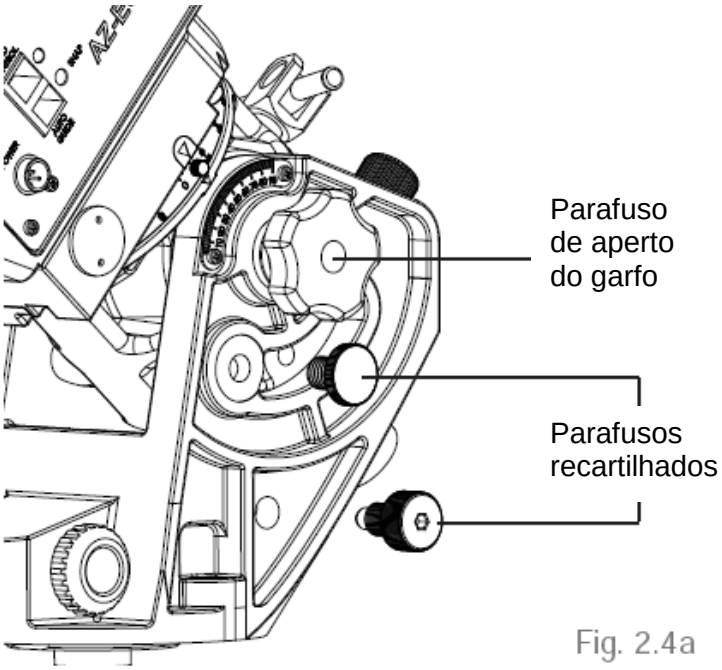


Fig. 2.4a

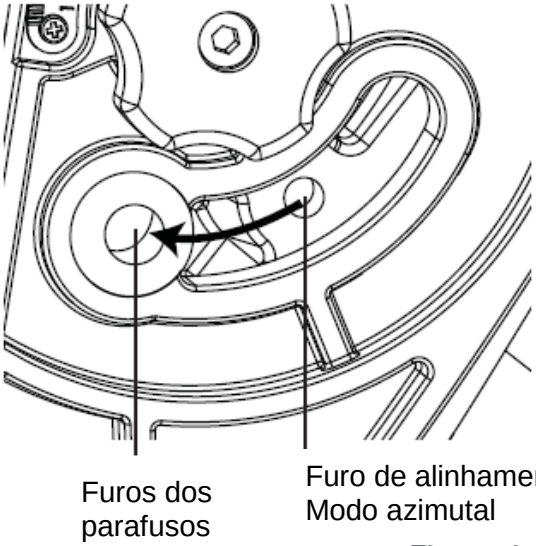


Fig. 2.4b

1. Solte os dois botões de aperto do garfo.
2. Remova os dois parafusos serrilhados da parede lateral esquerda da montagem, coloque o mais curto no orifício do parafuso inferior, mantenha o mais longo para uso posterior.
3. Suba o eixo de R.A. até atingir aproximadamente 88 graus e o parafuso trava soltará completamente. Levante a barra de contrapeso para alinhar o furo de alinhamento do modo de azimute com o orifício do parafuso superior na lateral esquerda (Fig. 2.4b). Utilize o parafuso serrilhado mais longo para conectar esses dois furos e aperte-o com uma chave Allen de 5 mm.
4. Trave os dois botões de aperto do garfo.
5. Para restaurar a montagem ao modo Equatorial, solte os dois parafusos de aperto do garfo em primeiro lugar, em seguida, remover e troque os dois parafusos serrilhados na parede lateral esquerda da montagem. Enquanto segura a haste contrapeso, abaixe lentamente o eixo RA até a latitude em que parafuso começa a se prender. Gire o parafuso para a esquerda com o mão para diminuir a altitude para o ângulo desejado.

Nota:

• Ao ajustar a montagem no modo Equatorial, o parafuso serrilhado mais longo na lateral esquerda da montagem deve ser transferido para o furo inferior na lateral esquerda. Não colocá-lo no furo roscado superior, caso contrário, a montagem pode ser danificada quando levantar o eixo R.A.
• O telescópio deve ser montado de forma que ele esteja no lado direito da montagem, quando ele apontar para a frente.
• Ao alternar entre os modos Altazimutal/Equatorial, certifique-se de remover todos os contra-pesos e telescópio da montagem primeiro para evitar danos ao mecanismo de ajuste de latitude da montagem.
• Pode ser mais difícil equilibrar o eixo de R.A. (ou azimute) no modo Altazimutal. Aqui estão os passos recomendados para balanceamento no modo Altazimutal:
»Balanceie a carga e contrapesos em modo equatorial e marque a posição dos contrapesos.
»Descarregue a carga e contrapesos para ajustar a montagem no modo Altazimutal.
»Carregue a montagem novamente, instalando os contrapeso na posição marcada.

2.5 Instalando um telescópio secundário

Um telescópio secundário pode ser instalado na extremidade da haste de contra-peso da montagem AZ-EQ6 GT.

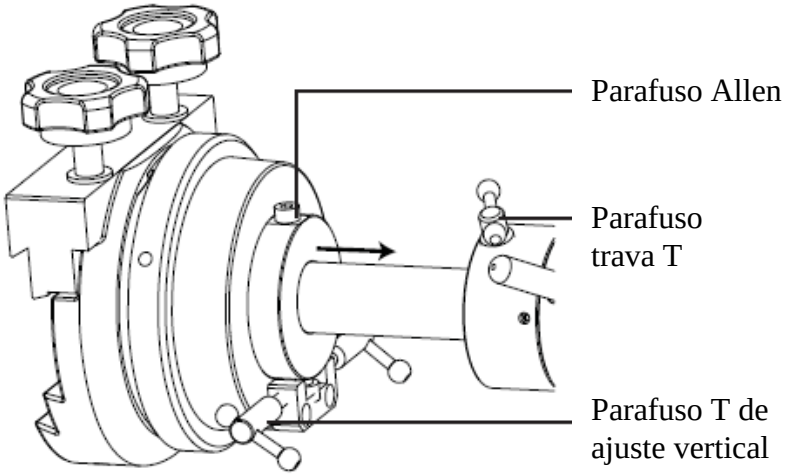


Fig. 2.5a

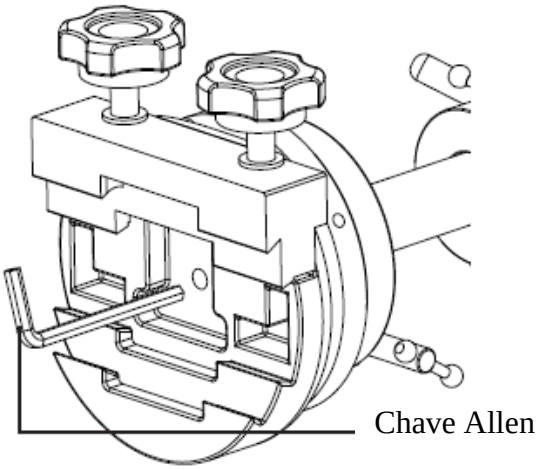


Fig. 2.5b

1. Deslize a haste de contrapeso para fora e gire-a para que a superfície plana no final da haste fique voltada para cima, em seguida, trave a haste com o parafuso T.
2. Soltar o parafuso Allen em anel de prata da sela e empurrar o selim para a haste contra-peso, como mostrado na FIG. 2.5a. Alinhar o parafuso Allen para a superfície plana na haste do contra-peso.

3. Use uma chave Allen de 5 mm para fixar o berço na haste de contrapeso com o parafuso Allen no orifício central do berço (figura 2.5b). Também aperte o parafuso Allen no anel prateado com a mesma chave.
4. Aperte a trava de DEC e, em seguida, instale o telescópio secundário no berço secundário. O telescópio secundário e seu berço devem ser colocados à esquerda da montagem quando o telescópio aponta para a frente.
5. Solte o parafuso T de bloqueio da haste contrapeso para testar o equilíbrio do telescópio secundário. Ajuste o posicionamento do telescópio em seus anéis de tubo ou da posição da barra de encaixar na ranhura do berço até que o telescópio esteja equilibrado. Aperte o parafuso T novamente.
6. Solte a trava de DEC para testar e equilibrar o telescópio montado no berço primário. Em seguida, aperte a trava de DEC novamente.
7. Solte o parafuso T de bloqueio da haste de contrapeso e gire o telescópio secundário verticalmente até que ele aponte na mesma direção que o telescópio principal. Trave o parafuso T novamente.
8. Aponte o telescópio principal para um objeto distante, e depois ajuste os dois parafusos T no berço secundário para apontar o telescópio secundário para o mesmo nível horizontal do objeto distante.

Nota:

• Recomenda-se usar o berço secundário apenas quando a montagem estiver configurada no modo Altazimutal.

• Não existe nenhum mecanismo tanto no berço primário ou secundário para alinhar os dois telescópios na direção do azimute. O usuário tem que encontrar uma maneira adequada para eliminar o desvio em azimute.

• A extensão da haste de contrapeso de 150 milímetros não pode ser usada com o berço secundário.

PARTE III : ALINHAMENTO POLAR

Antes de operar a AZ-EQ6 GT no modo equatorial ela deve ser alinhada com o pólo.

3.1 Preparação

1. Siga as instruções de montagem (*Refer to* **PARTE I : MONTANDO A AZ-EQ6 GT**). É recomendado carregar a montagem com o telescópio e contrapesos antes do alinhamento polar.
   Aponte o telescópio polar na direção do pólo norte (para observadores no hemisfério norte) ou pólo sul (para observadores no hemisfério sul). Ajuste a elevação do eixo R.A para a latitude local (veja em **2.3 Ajustando a elevação do eixo R.A.**)
2. Remova a capa do telescópio polar, solte a trava DEC e gire o eixo DEC para permitir que o furo no eixo DEC fique completamente aberto e então trave o eixo DEC novamente. (Fig. 3.1a & Fig. 3.1b)

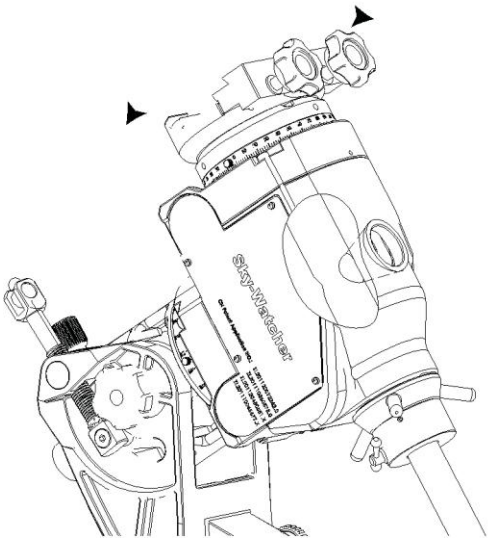


Fig. 3.1a

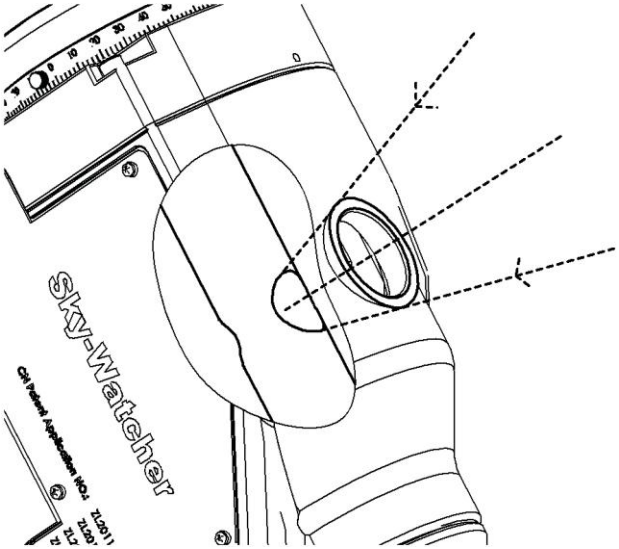


Fig. 3.1b

4. Verifique se o telescópio polar está alinhado com o eixo R.A.. (*veja em* **3.4 Alinhamento do telescópio polar**).
5. Ligue a energia da montagem para iluminar o telescópio polar.
6. Encontre a orientação de Polaris no telescópio polar. (veja em **3.3 A orientação de Polaris**).

3.2 Alinhamento

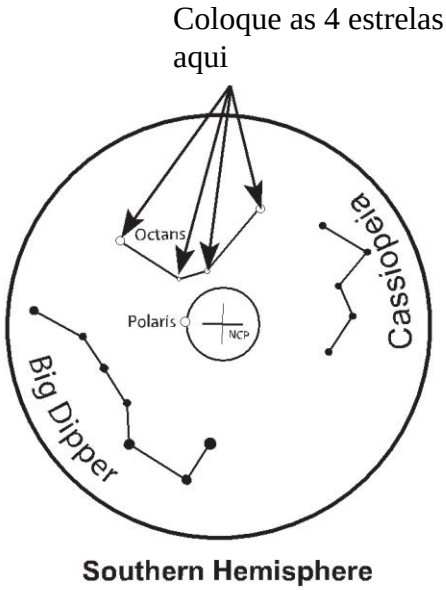


Fig. 3.2a

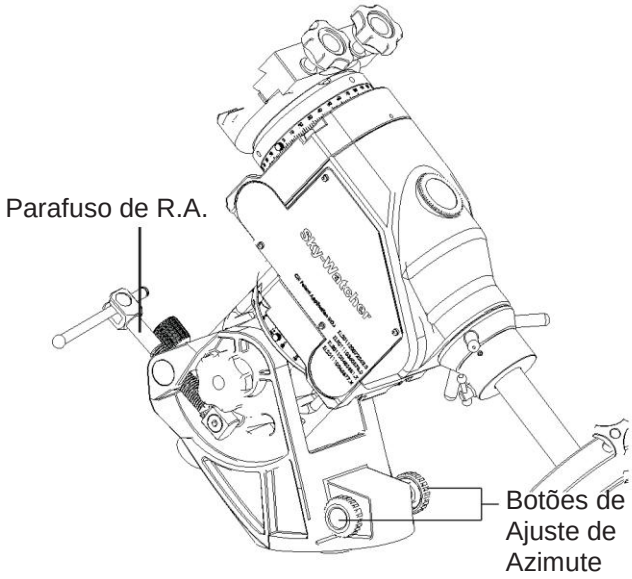


Fig. 3.2b

Uma vez que a montagem é ligada eo telescópio polar está iluminado, o padrão na figura acima (Fig. 3.2a) deve ser visível no campo de visão (FOV) do telescópio polar. Se a imagem parece desfocada, gire o anel serrilhado da ocular da luneta polar para focá-lo.

1. Para observar no Hemisfério Norte: Encontre Polaris (a estrela mais brilhante perto do Pólo Norte Celeste) no telescópio polar, em seguida, usar o parafuso de R.A. e os dois botões de ajuste de azimute para mover Polaris para a posição adequada no FOV da buscadora polar.

2. Para observar no Hemisfério Sul: No FOV da buscadora polar, localize as quatro na buscadora polar (consulte a Fig. 3.2a.). Solte a trava de R.A. e gire o eixo R.A. para alinhar a orientação do desenho de "Octans" com as 4 estrelas. Em seguida, use o parafuso de ajuste em R.A. e os botões de ajuste de azimute para mover as quatro estrelas para os 4 pequenos círculos do desenho de "Octans" .

3.3 A orientação de Polaris :

Como a Polaris não está localizado exatamente no Pólo Norte Celestial, podemos ver que ela orbita o Pólo Norte Celestial na buscadora polar. O círculo grande visto no centro do padrão na FIG. 3.2a é uma representação da órbita de Polaris em torno do Pólo Norte Celeste. Ao realizar o processo de alinhamento polar, é necessário determinar a orientação de Polaris no círculo. Podemos usar os seguintes três métodos para obter a orientação:

1. Localize Ursa Major no céu, ou, alternativamente, Cassiopeia. Solte a trava de R.A. e gire a montagem no eixo R.A. até que Ursa Major ou Cassiopeia estejam alinhadoa com o seu padrão no campo de visão do telescópio polar. Aperte a trava de R.A. novamente. Neste ponto, a localização do círculo pequeno no grande círculo central do modelo representa a orientação da Polaris no telescópio polar. Coloque Polaris no centro do círculo pequeno para terminar o alinhamento polar.

2. Localize Polaris e Kochab no céu perto do Pólo Norte Celeste. A direção de Polaris até Kochab pode ser usada como indicativo da orientação de Polaris no telescópio. Coloque Polaris na mesma direção no grande círculo central no telescópio polar para finalizar o alinhamento polar.

3. No final da inicialização do controle da mão SynScan, depois de entrar valores adequados de longitude, latitude, data, horário e horário de verão, o controlador de mão SynScan irá exibir a mensagem: "Polaris Position in P.Scope=HH:MM". Imagine o círculo maior na figura. 3.2a como o rosto de um relógio com 12:00, na parte superior, com o tempo atual que aponta para a "HH: MM". A orientação do ponteiro das horas do relógio representa a orientação de Polaris no telescópio. Coloque Polaris na mesma orientação no grande círculo para terminar o alinhamento polar.

Dos três métodos acima, os dois primeiros métodos são um pouco menos precisos, enquanto que a orientação dada pelo controlador de mão SynScan é o mais preciso.

3.4 Alinhando o telescópio polar

Antes de utilizar o telescópio polar para alinhamento polar, o próprio telescópio polar deve ser calibrado para garantir que este está alinhado com o eixo RA da montagem. Os passos seguintes descrevem como calibrar o telescópio polar:

1. Escolha um objeto fixo (Polaris à noite, ou um objeto distante durante o dia), coloque o retículo do FOV do telescópio polar sobre o objeto, ajustando os dois botões de ajuste de azimute e do parafuso de ajuste de R.A.
2. Gire a montagem em R.A. a meia volta. O indicador graduado de R.A. pode ser usado para uma rotação exata. Aperte a trava de R.A. depois da rotação.

3. Se o objeto permanece no centro do retículo depois da rotação, então isso significa que telescópio polar foi alinhado com RA e não necessita calibração.

4. Se o alvo foi desviado do retículo, use uma chave Allen 1,5 milímetros para ajustar os três pequenos parafusos Allen no telescópio polar (Fig. 3.4a) para eliminar o desvio pela metade. (Fig. 3.4b)

5. Repetir 1 a 4 algumas vezes até que o objeto mantenha-se no centro do retículo ao girar a montagem eixo R.A..

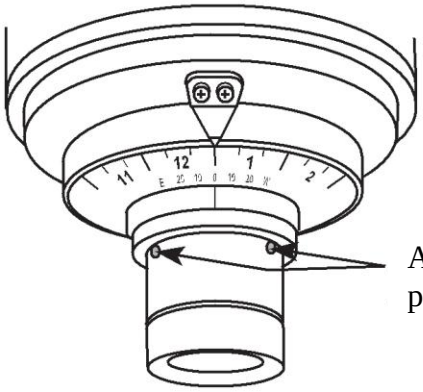


Fig. 3.4a

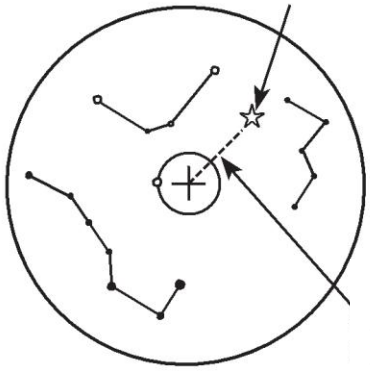


Fig. 3.4b

Nota:

• Ao ajustar os parafusos Allen, solte cada parafuso apenas ¼ de volta e, em seguida, aperte os outros dois.

• Não aperte os parafusos Allen, isso pode danificar a placa com as constelações.

• Não solte um parafuso completamente ou afrouxe mais de um parafuso de cada vez, caso contrário, a placa desenhada soltará e ajustes adicionais ficarão impossíveis.

• Se a placa padrão soltar, retire ocular da luneta polar girando o anel serrilhado sentido anti-horário e, em seguida, encaixe a placa padrão novamente.

3.5 Alinhamento Polar usando o controle de mão SynScan

• Alinhamento polar com o telescópio polar é bom para observação normal, mas para astrofotografia é necessária alta precisão do alinhamento polar. O controle da mão SynScan fornece um alinhamento 2-Star (ou 3-Star) e uma rotina de alinhamento polar que pode alcançar alta precisão de alinhamento polar. Por favor, consulte o manual de instruções de controlador de mão SynScan para mais informações sobre este método de alinhamento de alta precisão polar.

PART IV : INTERFACE DE CONTROLE ELETRÔNICO

4.1 Painel de controle

O painel de controle da AZ-EQ6 GT é mostrado abaixo:

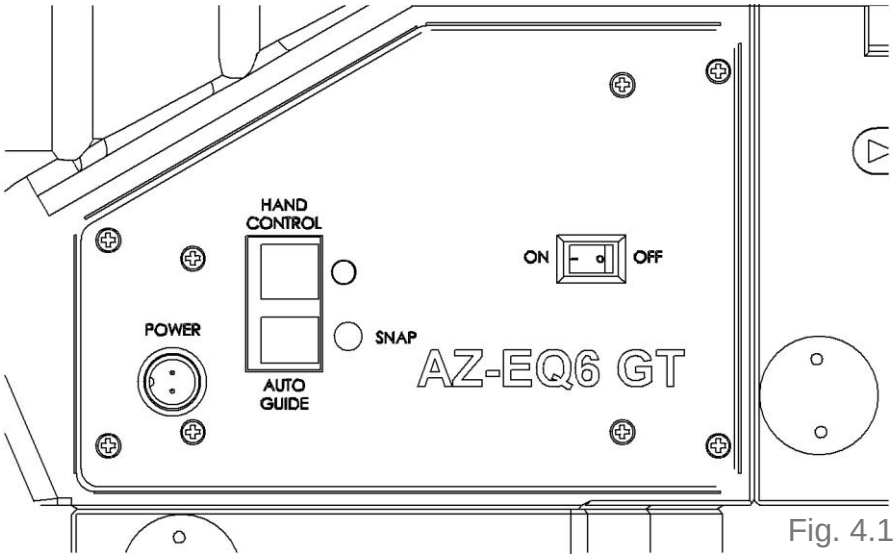
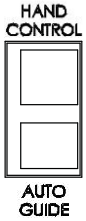


Fig. 4.1

4.2 Componentes:

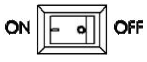
POWER: Esta é uma saída a partir do qual a montagem e o controle da mão obtém fornecimento de energia..



HAND CONTROL: Saída RJ-45 8-pins para conectar o controle de mão SynScan.

AUTO GUIDE: Saída RJ-12 6-pins para conectar um autoguider. É compatível com equipamentos com padrão ST4.

SNAP:Saída format stereo para conectar um controlador de disparo de câmera. O controle de mão SynScan pode controlar a camera para tirar fotos via essa interface.



ON/OFF Switch: Botão liga/desliga.

Power LED: Indicador de montage energizada e para sinalização de estado da montagem.

1. Fixo ligado: Tensão normal.
2. Piscando lento: Tensão baixa; continuar a operar a montagem pode danificar a bateria (se a bateria de chumbo-ácido 12V está em uso).
3. Piscando rápido: Tensão extremamente baixa; continuar a operar a montagem pode danificar a bateria e o controlador do motor.

4. Intermitente, um lampejo: A rotina de treinamento PPEC foi acionada, mas o controlador não recebeu o sinal de índice da engrenagem sem-fim e a correção-recodificação ainda não começou.
5. Intermitente, dois flashes: A rotina de treinamento PPEC foi iniciada e o controlador na montagem recebeu o sinal de índice de sem-fim e começou a gravar a correção PE. Quando os dois flashes intermitentes param, isso significa que a formação PPEC finalizou.
6. Intermitente, três flashes: rastreamento Sideral com PEC agora está ativado.

4.3 Pinagem das interfaces:

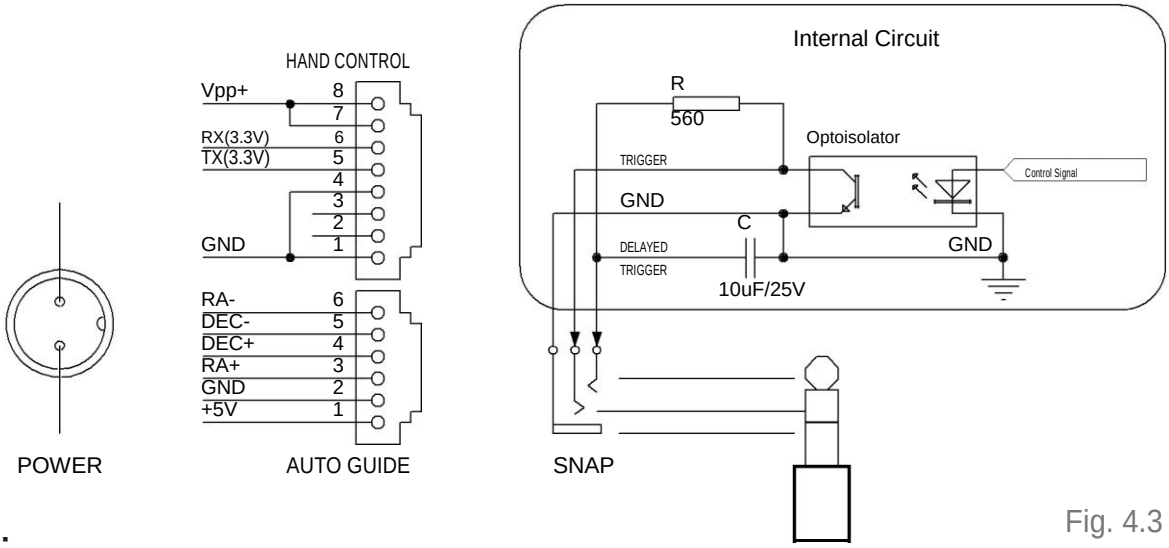


Fig. 4.3

Nota:

• A porta SNAP fornece dois sinais de disparo para o plug estéreo. O sinal para a ponta do plug é emitido ligeiramente mais tarde do que o sinal para a lateral do plug.
• Para uma câmera que só precisa de um sinal de disparo do obturador, sinais de disparo vão funcionar. Para uma câmera que requer um sinal de "Focus" à frente do sinal de disparo do obturador, ambos os sinais devem ser conectados corretamente.
• O cabo de controle da câmera que acompanha a montagem é para a série EOS de câmeras DSLR da Canon. Cabo para outras câmeras são opcionais e podem ser pedidos separadamente.

4.4 Requerimentos de energia

• Tensão de saída: DC 11V (mínimo) a DC 16V (máximo). Tensão fora desta escala pode causar danos permanentes ao controlador do motor ou do controlador de mão.
• Corrente de saída: 4A para a fonte de alimentação com tensão de saída 11V, 2.5A para alimentação com tensão de saída 16V.
• Não utilize um adaptador AC-CC não-regulado. Ao escolher um adaptador AC, é recomendado usar uma fonte chaveada com tensão de saída 15V e pelo menos 3A saída real.
• Se a tensão de alimentação é muito baixa, o controlador de motor irá parar automaticamente os motores.

PARTE V : OUTRAS CARACTERÍSTICAS DA AZ-EQ6 GT

5.1 Função encoder auxiliar

A montagem GT AZ-EQ6 está equipado com encoders auxiliares, tanto no eixo RA eixo quanto DEC.. Portanto, a montagem pode manter acompanhamento da sua posição atual, mesmo quando um usuário move os eixos R.A. ou DEC. manualmente.

Com esse recurso, o usuário pode operar manualmente a montagem a qualquer hora sem se preocupar em perder o alinhamento da montagem. Quando o usuário quer operar a montagem com o controle da mão SynScan novamente, novo alinhamento não é necessário e tudo o que deve ser feito é retravar os eixos.

Este recurso pode ser ativado ou desativado no controlador de mão SynScan.

5.2 Correção de erro periódico permanente

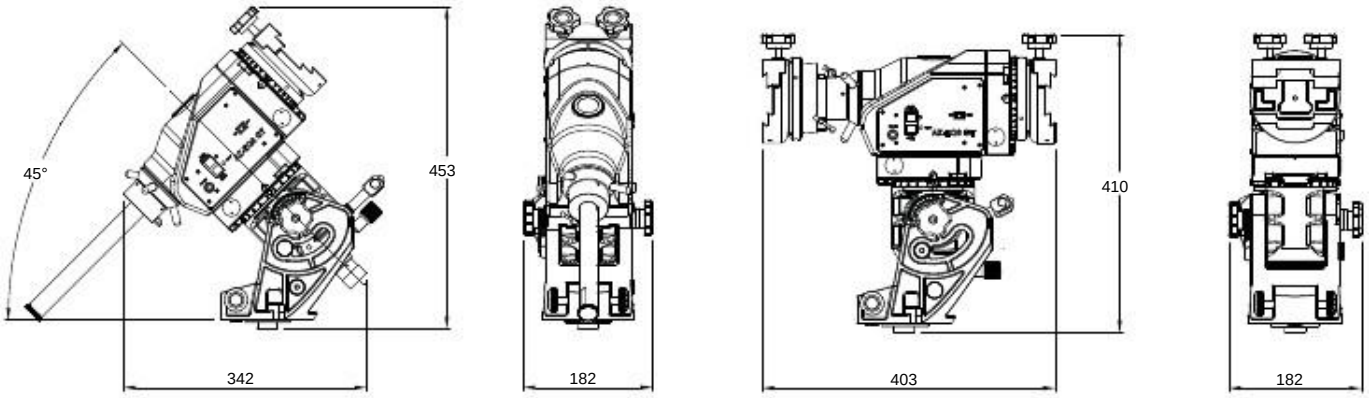
A montagem GT AZ-EQ6 está equipado com um índice em seu sem-fim de RA, portanto, o controlador do motor pode acompanhar a posição atual do sem-fim. Depois de uma rotina adequada de formação de PEC, em que os dados de treinamento são armazenados no controlador de motor permanentemente, um utilizador pode começar a correção do erro periódico (PEC), a qualquer momento, para melhorar o desempenho de seguimento para astrofotografia usando curto comprimento focal. Um processo de formação não é necessário na próxima sessão de observação (assumindo que o alinhamento polar é sempre preciso). Um usuário pode treinar a montagem com manual de orientação ou auto-orientação. Para instruções detalhadas, por favor, consulte a seção relevante no Manual de Instruções controlador de mão SynScan.

5.3 Função de exposição em pacotes

A montagem GT AZ-EQ6 está equipado com uma porta de SNAP que pode controlar a liberação do obturador de uma câmera. Trabalhando com a função do controle da mão SynScan "Control Camera", o usuário pode tomar fotos em lotes ao fazer astrofotografia. Até 8 grupos de combinações de de tempos de exposição e frames podem ser definidos no controlador de mão SynScan. Para obter informações detalhadas, consulte o manual de instruções do controle da mão SynScan.

APÊNDICE I : ESPECIFICAÇÕES

Dimensions:



Modo Equatorial

Modo Altazimutal

Especificações:

Nome do produto	Montagem AZ-EQ6 GT
Tipo de montagem	Duplo modo Equatorial germânica / Altazimutal
Capacidade de carga (Exceto contrapeso)	20kg
Faixa de ajuste de Latitude	10º to 75º, 90º
Faixa de ajuste de Azimute	Cerca de ±9 º
Peso (sem o tripé)	15.4 kg
Contrapesos	2 x 5kg
Tripé	2-polegadas aço inox, 7.5kg
Barra de contrapeso	25mm diâmetro, 202mm + 150mm comprimento
Alimentação	DC11~16V 4A
Motor	Motor de passo híbrido 1.8 º
Transmissão	180:1 Worm Drive + 48:12 Timing Belt Drive + 64 Micro-step/1.8º Stepper Motor Drive
Redução	720
Resolução	9216000 passos/Rev., aprox. 0.14 arc-segundo
Velocidade máxima	4.2 graus/segundo
Taxas de acompanhamento	Sidereal, solar, lunar
Modos	Altazimutal ou Equatorial
Velocidade de autoguiagem	0.125X, 0.25X, 0.5X, 0.75X, 1X
PEC	100 Segmentos Permanent PEC
Controle de mão	SynScan
Base de dados	42000+ Objetos
Catálogos celestes disponíveis	Messier, NGC, IC, SAO, Caldwell, Estrelas duplas Estrelas variáveis, Estrelas nomeadas, Planetas
Precisão de apontamento	Até 5 arc-minutos (RMS)
Resolução dos encoders dos eixos de RA e DEC	6356 registros/Rev., aprox. 3.4 arc-minutos

Nota: As especificações acima podem ser mudadas sem aviso prévio.

CUIDADO!

NUNCA USE O SEU TELESCÓPIO PARA OLHAR DIRETAMENTE PARA O SOL. ISSO RESULTARÁ EM DANOS PERMANENTES AOS OLHOS. USE UM FILTRO APROPRIADO PARA OBSERVAÇÃO SOLAR QUANDO FOR FAZÊ-LO. QUANDO SE OBSERVA O SOL, COLOQUE A TAMPA SOBRE SUA BUSCADORA PARA PROTEGÊ-LA DA EXPOSIÇÃO. NUNCA USE UM FILTRO SOLAR DIRETAMENTE NA OCULAR E NUNCA USE O SEU TELESCÓPIO PARA PROJETAR A LUZ SOLAR SOBRE OUTRA SUPERFÍCIE, O CALOR INTERNO ACUMULADO PODERÁ DANIFICAR OS ELEMENTOS ÓPTICOS DO TELESCÓPIO.